

Производная функции нескольких аргументов



Функция нескольких аргументов. Производная функции нескольких аргументов. Градиент в задачах оптимизации. Производная по направлению. Касательная плоскость и линейное приближение.

Даниил Корбут

Специалист по Анализу Данных



Даниил Корбут
DL Researcher
Insilico Medicine, Inc

Окончил бакалавриат ФИВТ
МФТИ (Анализ данных) в 2018г
Учусь на 2-м курсе
магистратуры ФИВТ МФТИ
Работал в Statsbot и Яндекс.
Алиса.
Сейчас в Insilico Medicine, Inc,
занимаюсь генерацией
активных молекул и
исследованиями старения с
помощью DL.

Функция нескольких переменных

Из прошлой лекции:

Функция - это некоторое соответствие $x \rightarrow f(x)$, причём для каждого x определено единственное значение $f(x)$.

Теперь x - не число из R , а вектор (x_1, \dots, x_n) , где каждое x_i из R , а весь x из R^n .

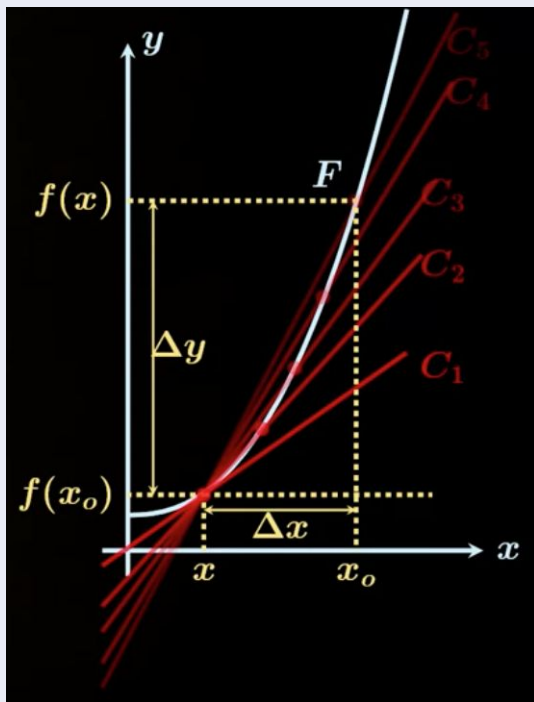
$D(f)$ - область определения функции (ничего не изменилось!)

$E(f)$ - область значений функции (ничего не изменилось!)

Снова будем работать только с функциями, у которых $D(f)$ и $E(f)$ - подмножество R^n .

Функция нескольких переменных

Из прошлой лекции мы знаем и геометрический смысл производной - *угловой коэффициент касательной*.



Как посчитать производную функции нескольких переменных?

$$\triangleright \frac{\Delta f}{\Delta x} \xrightarrow{\Delta x \rightarrow 0} f'_x, y \text{ — фиксирован}$$

$$\triangleright \frac{\Delta f}{\Delta y} \xrightarrow{\Delta y \rightarrow 0} f'_y, x \text{ — фиксирован}$$

Частная производная



Частная производная — это одно из обобщений понятия производной на случай функции нескольких переменных.



Частная производная функции $f(x, y)$ по x определяется как производная по x , взятая в смысле функции одной переменной, при условии постоянства оставшейся переменной y .

$$f'_x(x, y) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x + h, y) - f(x, y)}{h}, \quad f'_y(x, y) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x, y + h) - f(x, y)}{h}.$$

Касательная плоскость

Пусть дана некоторая функция двух переменных $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$. Она, вообще говоря, определяет некоторую поверхность $z = f(x, y)$ в трехмерном пространстве.

Если в некоторой точке (x_0, y_0) функция дифференцируема как функция многих переменных, то в этой точке можно рассмотреть **касательную плоскость** к данной поверхности.

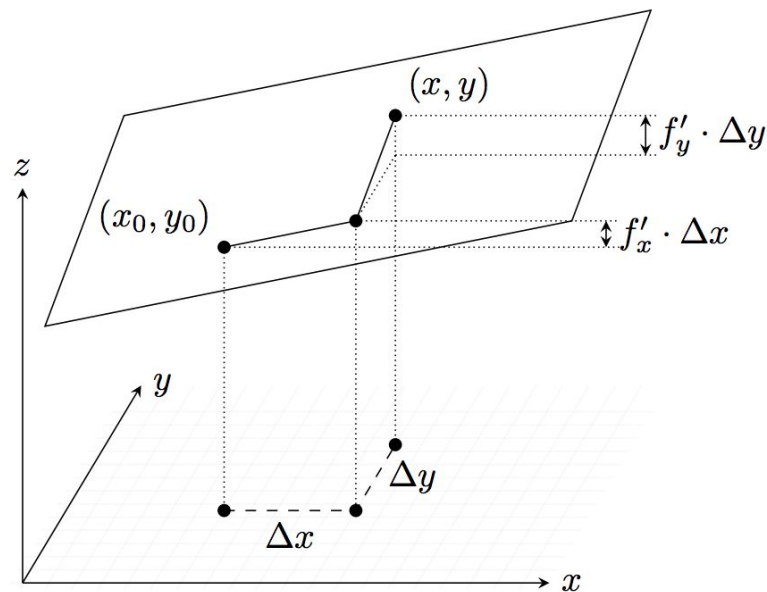
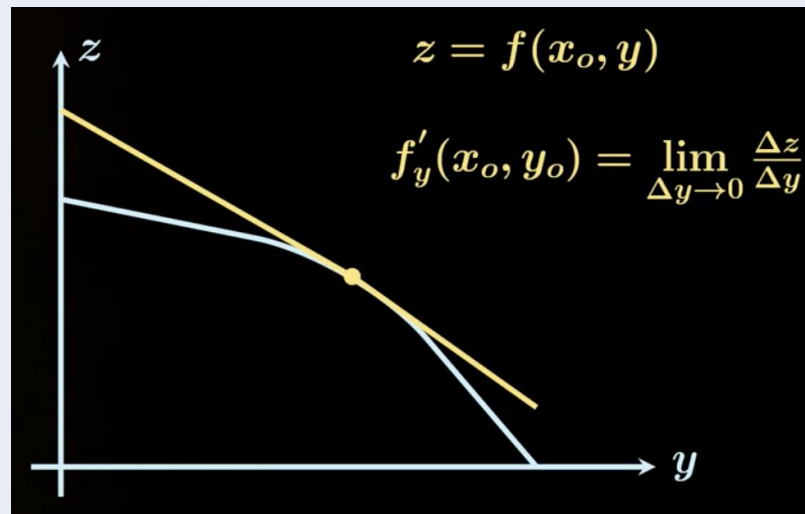
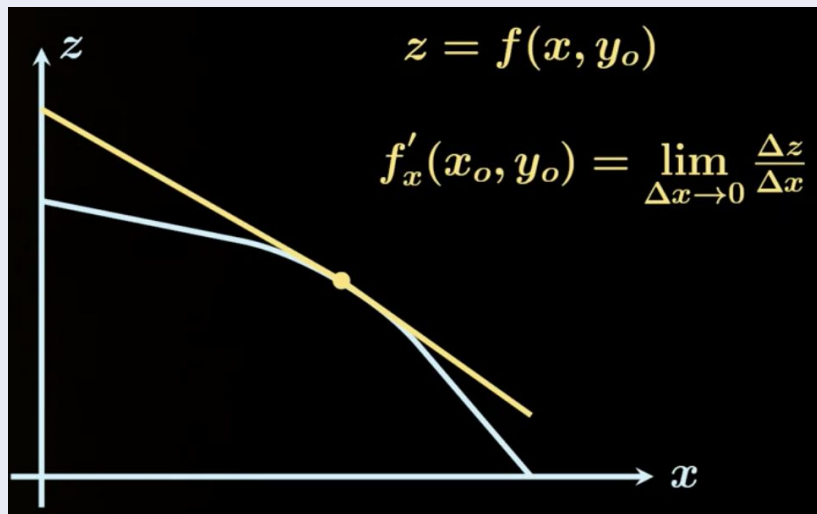


Рис. 1: Геометрический смысл частных производных.

Касательная плоскость

Таким образом, график функции $f(x, y)$ в окрестности точки можно приблизить касательной плоскостью:

$$f(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) \approx f(x_0, y_0) + f'_x(x_0, y_0)\Delta x + f'_y(x_0, y_0)\Delta y.$$



Градиент и линии уровня функции

Если $f(x_1, \dots, x_n)$ — функция n переменных x_1, \dots, x_n , то n -мерный вектор из частных производных:

$$\text{grad } f = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n} \right)$$



называется **градиентом функции**.



Линией уровня функции называется множество точек, в которых функция принимает одно и то же фиксированное значение. Оказывается, что **градиент перпендикулярен линии уровня**.

Градиент в задачах оптимизации

Задачей оптимизации называется задача по нахождению экстремума функции, например минимума:

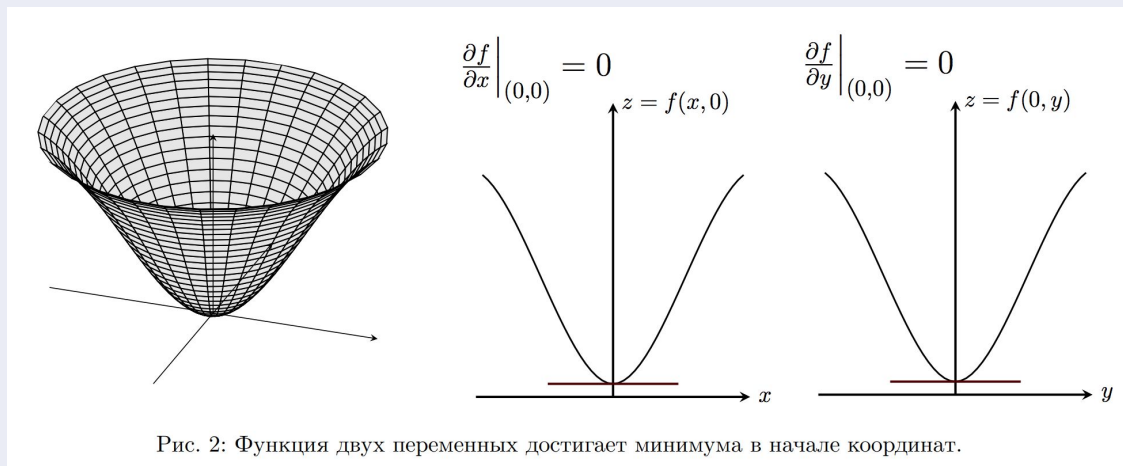
$$f(x_1, \dots, x_n) \rightarrow \min$$

Такая задача часто встречается в приложениях, например при выборе оптимальных параметров рекламной компании, а также в задачах классификации.

Вспомним необходимые условия экстремума из прошлой лекции!

Градиент в задачах оптимизации

Но не всегда задачу можно решать аналитически. В таком случае используется численная оптимизация. Наиболее простым в реализации из всех методов численной оптимизации является метод градиентного спуска.



Градиентный спуск

Это итерационный метод. Решение задачи начинается с выбора начального приближения $\vec{x}^{[0]}$

После вычисляется приблизительное значение \vec{x}^1

Затем \vec{x}^2

и так далее...



$$\vec{x}^{[j+1]} = \vec{x}^{[j]} - \gamma^{[j]} \nabla F(\vec{x}^{[j]}), \quad \text{где } \gamma^{[j]} \text{ — шаг градиентного спуска.}$$

Идея: идти в направлении наискорейшего спуска, а это направление задаётся антиградиентом $-\nabla F$.

Градиентный спуск

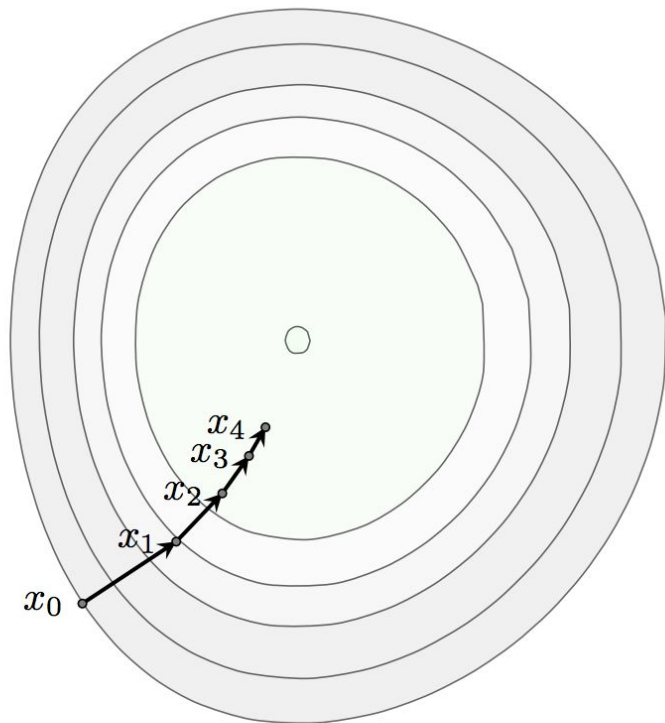


Рис. 3: Градиентный спуск

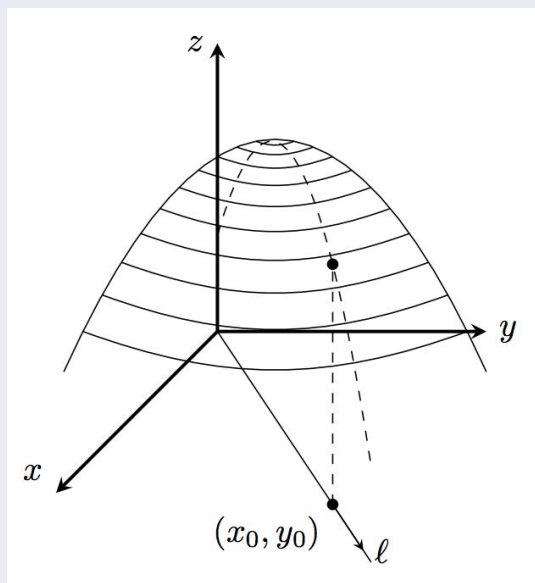
Аналогия: домик в низине

Если заблудились, то верным решением будет двигаться в направлении наискорейшего спуска

Производная по направлению

Пусть $f(\vec{x}) = f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ — функция n переменных, $\vec{\ell} \in \mathbb{R}^n$, $|\vec{\ell}| = 1$, тогда частной производной в точке x_0 по направлению $\vec{\ell}$ называется

$$\frac{\partial f}{\partial \vec{\ell}}(\vec{x}_0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(\vec{x}_0 + t \cdot \vec{\ell}) - f(\vec{x}_0)}{t}.$$



Производная по направлению показывает, насколько быстро функция изменяется при движении вдоль заданного направления.

Связь градиента и производной по направлению

Производную по направлению дифференцируемой по совокупности переменных функции можно рассматривать как проекцию градиента функции на это направление, или иначе, как скалярное произведение градиента на орт направления:

$$\frac{\partial f}{\partial e} = \nabla f \cdot \vec{e}$$

Отсюда следует, что максимальное значение в точке производная по направлению принимает, если направление совпадает с направлением градиента функции в данной точке.

Градиент - направление наискорейшего роста функции

Если функция дифференцируема в (x_0, y_0) , то в окрестности её можно приблизить линейно

$$\Delta f \approx \left\langle \nabla f(x_0, y_0), \begin{pmatrix} \Delta x \\ \Delta y \end{pmatrix} \right\rangle$$

Пусть $\vec{\ell} \in \mathbb{R}^2$, $|\vec{\ell}| = 1$, тогда приращения можно задать вдоль вектора $\vec{\ell}$:

$$\Delta x = t \cdot \ell_x, \quad \Delta y = t \cdot \ell_y.$$

Подставим в первое выражение:

$$\Delta f \approx \left\langle \nabla f(x_0, y_0), \begin{pmatrix} t \cdot \ell_x \\ t \cdot \ell_y \end{pmatrix} \right\rangle = t \cdot \left\langle \nabla f(x_0, y_0), \vec{\ell} \right\rangle$$

Градиент - направление наискорейшего роста функции

$$\frac{\partial f}{\partial \vec{\ell}}(x_0, y_0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\Delta f}{t} = \langle \nabla f(x_0, y_0), \vec{\ell} \rangle$$

Таким образом, производная по направлению может быть вычислена как скалярное произведение градиента на соответствующий единичный вектор:

$$\frac{\partial f}{\partial \vec{\ell}}(x_0, y_0) = \langle \nabla f(x_0, y_0), \vec{\ell} \rangle$$

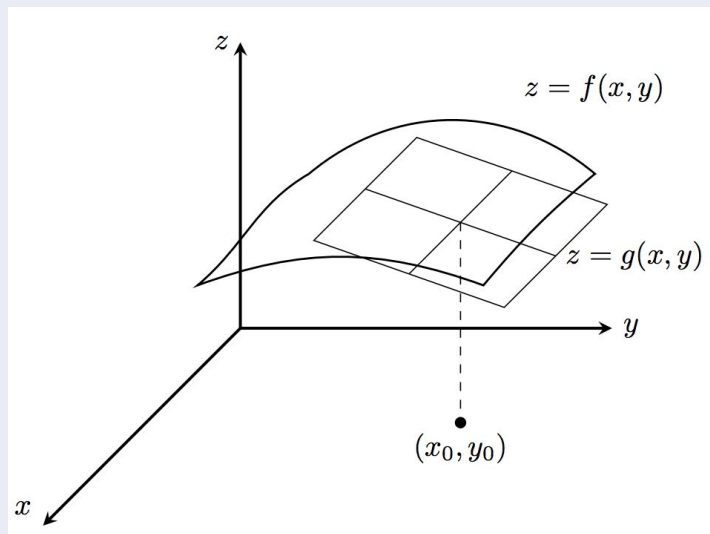
Согласно этой формуле направление максимального роста - направление задаваемое градиентом, а оно максимально при сонаправленности векторов.

$$\langle \nabla f(x_0, y_0), \vec{\ell} \rangle$$

Касательная плоскость и линейное приближение

Пусть функция $f(x, y)$ дифференцируема в точке (x_0, y_0) , тогда в окрестности этой точки можно записать:

$$f(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) \approx f(x_0, y_0) + f'_x(x_0, y_0)\Delta x + f'_y(x_0, y_0)\Delta y.$$



$$\Delta f \approx \left\langle \nabla f(x_0, y_0), \begin{pmatrix} \Delta x \\ \Delta y \end{pmatrix} \right\rangle$$

Выражение для Δf линейно по Δx и Δy

$$f(x, y) \approx f(x_0, y_0) + \left\langle \nabla f(x_0, y_0), \begin{pmatrix} \Delta x \\ \Delta y \end{pmatrix} \right\rangle$$

Спасибо за внимание!